

ПОДРЯДЧИК:

« _____ » _____ 20__ г.

ЗАКАЗЧИК:

Заместитель главного инженера
С.В.Гуляев
« 24 » февраля 20 22 г.**Техническое задание № 32**

На выполнение работ: разработка типового проекта на модернизацию механизмов передвижения мостового крана, грузоподъемностью 10т, оснащенного центральным приводом.

Содержания работ:

1. Разработать типовой проект на модернизацию механизмов передвижения мостового крана, грузоподъемностью 10т, оснащенного центральным приводом. Перечень мостовых кранов с техническими характеристиками указан в приложении №1 к настоящему ТЗ.

1.2. Проект должен предусматривать рабочую документацию по оснащению мостовых кранов системой частотного регулирования и управления приводами передвижения моста и тележки.

1.3. Система частотного регулирования и управления должна обеспечивать плавный пуск, набор заданных скоростей и торможение асинхронных электродвигателей. Системой должна быть предусмотрена защита электродвигателей от нештатных режимов (перегрузка, перекос фаз, обрыв фазы и т.д).

1.4. В системе частотного регулирования и управления должна быть предусмотрена компенсация кратковременного прерывания питающего напряжения при перемещении токоъемников через разрывы крановых троллей

1.5. Техническое решение должно соответствовать требованиям правил, стандартов, руководящих документов, законов действующих в Российской Федерации

1.6. Система частотного регулирования и управления должна быть выполнена на основе частотно-регулируемых приводов (ЧРП) ведущих производителей преобразовательной техники. Производителя согласовать с Заказчиком на начальном этапе работы

1.7. Рабочая документация должна содержать:

- пояснительную записку;
- схему электрическую принципиальную;
- схему электрических соединений;
- таблицы настроек частотных приводов;
- руководство по эксплуатации;
- спецификацию;
- ведомость объемов работ;
- стоимость реализации проекта.

2. Проект должен предусматривать изменение существующей кинематической схемы механизма передвижения моста крана с центральным приводом (приложение №2) на схему с отдельным приводом на каждое приводное колесо (2 шт).

2.1. Отдельный привод должен состоять из современных компактных мотор-редукторов со встроенным механизмом торможения и возможностью регулирования от частотных преобразователей.

3. Проект должен предусматривать полную замену кабельно-проводниковой продукции и шкафов управления мостового крана для бесперебойной работы системы частотного регулирования и управления и установку элементов системы безопасности.

3.1. Установка систем безопасности должна включать в себя оснащение мостового крана ограничителем грузоподъемности, устанавливаемого под опоры грузового барабана (тип

согласовать с Заказчиком), датчиками сближения кранов по типу оптических (не менее 2-х шт.)

Основные параметры и требования:

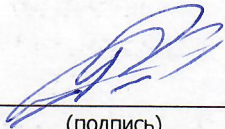
1. Применить крупносерийное электрооборудование ведущих мировых брендов Legrand, ABB, Siemens и т.д. Тип применяемого электрооборудования, а также мотор-редуктора согласовать с Заказчиком до подписания договора.
2. Перед началом работ Подрядная организация обязана разработать и согласовать график производства работ с Заказчиком.
3. Подрядная организация должна иметь действующий допуск СРО на выполнение данного вида работ.
4. По окончании работ подрядная организация обязана предоставить Заказчику документацию на бумажном носителе (в 3 экз.) и в электронном виде (в редактируемых форматах: текстовую часть - *.doc или *.docx, графическую часть - *.dwg, *.pdf).
5. Подрядная организация должна вести авторский надзор разработанного проекта на этапе реализации.
6. Документация должна быть выполнена в соответствии с нормами, действующими на территории РФ.

К техническому заданию прилагается: перечень мостовых кранов с техническими характеристиками, кинематическая схема механизма передвижения моста крана с центральным приводом.

Разработано:

Начальник БТМ

(должность)



(подпись)

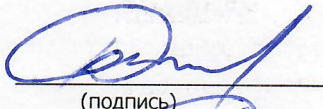
Ротарь Е.Г.

Ф.И.О.

Согласованно:

Гл. инженер БТМ

(должность)



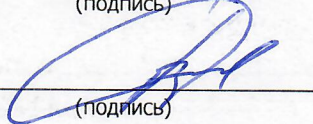
(подпись)

Мосишвили Д.С.

Ф.И.О.

Т. механик

(должность)



(подпись)

Секретарь И.В.

Ф.И.О.

Дата составления: «24» февраля 20 22 г.

Технические характеристики существующих ПС

Скорость движения крана мостового м/мин.....	76,3
Марка эл. двигателя привода перемещения мостового крана.....	MT211-6
Тип редуктора привода перемещения мостового крана.....	PM-400
Скорость движения тележки крана м/мин.....	39
Марка эл. двигателя перемещения тележки.....	MT-012-6
Тип редуктора Перемещения тележки.....	B-400

Кинематическая схема существующих ПС

